



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

03-169571

(43) Date of publication of application: 23.07.1991

(51)Int.CI.

B41J 2/52___

B41J 2/44

HO4N 1/04

HO4N 1/23

(21)Application number: 01-306460

(71)Applicant: FUJI XEROX CO LTD

(22)Date of filing:

28.11.1989

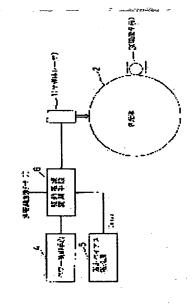
(72)Inventor: NAKAMURA TETSUYA

(54) IMAGE RECORDING AND DEVICE THEREFOR

(57) Abstract:

PURPOSE: To obtain a constant optical output by a method wherein a drive electric current of a semiconductor laser in accordance with a density level of multi-gradation image data is generated within a drive current modulation range determined by correcting a temperature fluctuation of a threshold current of the semiconductor laser.

CONSTITUTION: An image recorder, wherein a quantity of light from a semiconductor laser 1 is modulated in accordance with a density level of multi-gradation image data DT for every pixel and each latent image formed on a photosensitive body 2 is made visible by a developing means 3, is provided with a power control means 4 intermittently detecting a drive current value corresponding to a full power of the semiconductor laser 1 during a non-scanning action; a fixed bias current source 5 fixedly setting a bias current IBIAS to a minimum variation level of a threshold current Ith or just higher thereabouts; and a drive current modulating



means 6 determining a range between the full power drive current value and the fixed bias current IBIAS as a drive current modulation range and determining a drive current in accordance with a density level of multi-gradation image data DT. As a result, the optical output of the semiconductor laser in accordance with a required density level of multi-gradation image data can be kept nearly constant, and a multi-gradation recording image quality can be kept favorable.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

BEST AVAILABLE COPY



[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

⑲ 日本国特許庁(JP) ────⑪ 特許出願公開

⑫ 公 開 特 許 公 報 (A) 平3-169571

®Int.Cl.5 B 41 J

識別記号 庁内整理番号 ❸公開 平成3年(1991)7月23日

H 04 N

7037-5C

3/00

審査請求 未請求 請求項の数 10 (全32頁)

図発明の名称 画像記録方法及びその装置

②特 頭 平1-306460

②出 顯 平1(1989)11月28日

哲 哉

神奈川県海老名市本郷2274番地 富士ゼロツクス株式会社

海老名事業所内

る出 富士ゼロツクス株式会 東京都港区赤坂3丁目3番5号

弁理士 中村 智度 外2名

- 1. 発明の名称 画像記録方法及びその装置
- 2. 特許請求の範囲
- 1) 各画案の多階調画像データ(DT)の濃度レベル に応じて半導体レーザ(1)からの光量を変調し、 感光体(2)上に各画素対応の潜像を形成すると共 に、各潜像を現像手段(3)にて可視像化する画像 記録方法であって、

上記半導体レーザ(1)の光量を変調するに際し、 半導体レーザ(1)の閾値電流(1...)の温度変動 を補正して駆動電流変調域を決定する駆動電流変 調域決定工程と、

決定された駆動電流変調域内で多階調画像デー タ(DT)の護度レベルに応じた半導体レーザ(1) の 駆動電流を生成する駆動電流生成工程とを備えた 画像記録方法。

2) 請求項1記載の方法において、

駆動電流変調域は上記閾値電流(1.。) レベル若 しくはその直前近傍レベルに設定されるバイアス 電流(『8:48) 以上の領域を対象としていることを 特徴とする画像記録方法。

各画素の多階調画像データ(DT)の濃度レベル に応じて半導体レーザ(1)からの光量を変調し、 感光体(2)上に各国素対応の潜像を形成すると共 に、各潜像を現像手段(3) にて可視像化する画像 紀録装置であって、

半導体レーザ(1) のフルパワーに対応するフル パワー駆動電流値を半導体レーザ(1)の非スキャ ン動作時に間欠的に検出するパワー制御手段(4)

半導体レーザ(1)の閾値電流(1...)の最小変動 値レベル若しくはその直前近傍レベルにバイアス 電流([відь)を固定的に設定する固定パイアス電

上記フルパワー駆動電流値と固定パイアス電流 (「віла) との間を駆動電流変調域として決定し、 この駆動電流変調域にて多階調画像データ(DT)の 浪度レベルに応じた駆動 電流を決定する駆動 電流 変調手段(6)とを備えた画像記録装置。

特閒平3~169571 (2)

- 4) 各画素の多階調画像データ(DT)の過度レベル に応じて半導体レーザ(1) からの光量を変調し、 感光体(2) 上に各画素対応の潜像を形成すると共 に、各潜像を現像手段(3) にて可視像化する画像 記録装置であって、

半導体レーザ(1) の所定パワーに対応する駆動 電流値を半導体レーザ(1) の非スキャン動作時に 間欠的に検出するパワー制御手段(7) と、

このパワー制御手段(7)にて検出された所定の駆動電流値に基づいて半導体レーザ(1)の関策電流(1...)レベル若しくはその直前近傍レベルに設定されるパイアス電流(1...)を変化させるパイアス電流可変手段(8)と、

この可変パイアス電流((lainai) から一定領域を 駆動電流変調域として決定し、この駆動電流変調 域にて多階調画像データ(DT)の濃度レベルに応じ た驱動電流を決定する駆動電流変調手段(9) とを 備えた画像記録装置。

5) 請求項4記載のものにおいて、パワー制御手段(7) は、半導体レーザ(1) の低パワーレベルの

驱動電流値を検出電流値とし、パイアス電流可変 手段(8) は、上記検出電流値から予め設定されて いる所定値を減算することにより上記パイアス電 流(lains) を決定するものであることを特徴とす る両像記録装置。

6) 各画衆の多階調画像データ(DT)の濃度レベル に応じて半導体レーザ(1) からの光量を変調し、 感光体(2) 上に各画素対応の潜像を形成すると共 に、各潜像を現像手段(3) にて可視像化する画像 記録装置であって、

半導体レーザ(1) の温度を所定温度に制御する レーザ温度制御手段(10)と、

このレーザ温度制御手段(10)で制御された所定温度における半導体レーザの関値電流(i...) レベル若しくはその直前近傍レベルにパイアス電流(!...*) を固定的に設定する固定パイアス電流原(11)と

この固定パイアス電流(Intas)以上の一定領域 を固定駆動電流変調域として決定し、この固定駆 動電流変調域にて多階調画像データ(DT)の濃度レ

ベルに応じた駆動電流を決定する駆動電流変調手段(12)とを備えた画像記録装置。

精攻項3ないし6いずれかに記載のものにおいて。

上記駆動電流変調手段(6.9,12)は、複数個の同一電流額からなる駆動電流額を有し、これらの電流額を適宜組み合わせることにより所望の駆動電流を決定するようにしたことを特徴とする画像記録装置。

8) 請求項 3 ないし 6 いずれかに記載のものにおいて、

上記駆動電流変調手段(6,9,12)は、複数個の重み付けした電流源からなる駆動電流源を有し、これらの電流源を適宜組み合わせることにより所望の駆動電流を決定するようにしたことを特徴とする画像記録装置。

9) 請求項8記載のものにおいて、

上記駆動電流源の各電流源の重み付け係数を可 変設定するようにしたことを特徴とする画像記録 装置。 10) 請求項 8 若しくは 9 いずれかに記載のものにおいて、

上記駆動電流源の各電流源の重み付け係数は、 現像手段の画像再現特性を線形なものに補正する ように設定されていることを特徴とする画像記録 装置。

3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

この発明は、レーザプリンタ等にて中間調画像 を再現する画像記録方法及びその装置に係り、特 に、半導体レーザの光量変調を行って中間調画像 を再現する際に有効な画像記録方法及びその装置 に関する。

〔従来の技術〕

一般に、レーザブリンタにて中間四面像を再現する方式としては、複数ドットで一面素が構成されるディザマトリクス方式(所謂面積階調法)や各面素単位でレーザ出力を可変にするレーザ出力変調方式が知られている。

前者のタイプにあっては、一画素を構成するド

預開平3-169571 (3)

ット数が増加すればするほど階調性を上げること はできるが、逆に、解像度を低下させるという問題が生ずるため、解像度を上げたいという要請下 においては通常後者の方式が採用される。

この場合において、後者のレーザ出力変調方式としては、一画素の中でレーザの点灯時間を可でにするパルス幅変関方式が主として採用されているが、他の方式としてレーザの光量を変調する光量変調方式も既に提供されており、この種の先行技術としては、例えば、ガスレーザ等からの出力を固定しておき、光路の途中に音響光学変調器(以下AO変調器という)や電気光学変調器(EO変調器)を介装し、レーザ光量を間接的に変調するものが知られている(特別昭63-273832号公報参照)。

(発明が解決しようとする課題)

ところで、この種の光量変調方式としては、ガスレーザ、AO変調器、EO変調器自体が高価であるばかりか、装置構成が大型化してしまう分、小型化の要請にそぐわないという技術的課題が生

に変動してしまう。

すなわち、半導体レーザの閾値電流 1 ...は温度 Tが上昇すると、以下の(1)式のように指数関数的に上昇するため、上記半導体レーザの光出力は、第43 図に示すように、閾値電流 1 ...が周囲温度によって大きく変動することにより容易に変動してしまうのである。

 $I_{++} = K I_{+++} \exp(T/T_{\bullet}) \cdots (1)$

但し、Kは比例定数、I...。は温度T。のときの閾値電流を示す。

従って、半導体レーザにおいて、画像データの 濃度レベルに応じた一定の光出力を得ることは極 めて困難であり、このことが半導体レーザの光量 変調を行う上での重要な技術的課題になっている。

この発明は、上述した技術的課題を解決するためになされたものであって、画像データの濃度レベルに応じて一定の光出力が得られるように半導体レーザの光量を変調することができる画像記録方法及びその装置を提供するものである。

[課題を解決するための手段]

ずる.

そこで、半導体レーザの諸特性のうち、光量変調を行う上で重要と考えられる順電流ー光出力特性に着目すると、第42図に示すように、順電流 I (以下駆動電流 I という) の増加に伴って光出力 P はある関値電流 I いから急激に増加し始め、その後駆動電流 I の増加分に対し一定の割合で増加し続ける、定格出力まではこの傾き $\eta = dP/d$ I へ (数分スローブ効率) は略一定となる。

それゆえ、上記数分スロープ効率ヵの一定の範囲において画像データの濃度レベルに応じて駆動電流 I を適宜変調するようにすれば、画像データの濃度レベルに応じた光出力を得ることができるはずである。

しかしながら、半導体レーザの光出力は、周囲 温度の変化や半導体レーザ自体の発熱により容易

このような方法発明において、駆動電流変調域としては、半導体レーザーの駆動電流全域を対象としてもよいが、上記半導体レーザーの関値電流 I …以内の領域においては光出力がほとんどないので、その分、速度階調数の低い多階調画像データ D T に対する光出力はほとんどなく、 渡度階調数の低い多階調画像データについては無効ビット

特別平3-169571 (4)

になり、多階四画像データの階四再現ピット領域 が狭くなるという事態を生ずる。このため、多階 関画像データDTの無効ピット数を低減させると いう観点からすれば、適宜のパイアス電流 [* 1 * 1 * 2 を重畳し、微分スローブ効率 7 の一定の範囲を駆 動電流変調域として用いることが好ましい。

そして、上記パイアス電流 I minusの設定ポイントとしては、上記数分スロープ効率 n が一定の領域にて駆動電流を確実に変調するという観点からすれば、上記関値電流 I in レベル若しくはその直前近傍レベルに上記パイアス電流 I minusを設定するようにすることが好ましい。

また、上記方法発明を具現化する第一の装置発明は、第1図(b)に示すように、各画素の多階関画像データDTの譲度レベルに応じて半導体レーザーからの光量を変調し、感光体2上に各画素対応の潜像を形成すると共に、各潜像を現像手段3にて可視像化する画像記録装置を前提とし、半導体レーザーのフルパワーに対応するフルパワー駆動電流値を半導体レーザーの非スキャン動作時に

直前近傍レベルに設定されるパイアス電流 1 s1 A5 を変化させるパイアス電流可変手段 8 と、この可変パイアス電流 1 s1 A5 から一定領域を駆動電流変調域として決定し、この駆動電流変調域にて多階調画像データ D T の濃度レベルに応じた駆動電流を決定する駆動電流変調手段 9 とを備えたものである。

 間欠的に検出するパワー制御手段(と、半導体レーザーの関値電流・・・の最小変動値レベル若しくはその直前近傍レベルにパイアス電流 I a · · · · を固定的に設定する固定パイアス電流 S と、上記フルパワー駆動電流変調域として決定し、この駆動での間を駆動電流変調域として決定し、この駆敗レベルの間を駆動電流を踏調画像データDTの濃度レベルに応じた駆動電流を決定する駆動電流変調手段 6 とを備えたものである。

また、上記方法発明を具現化する第二の装置発明は、第1図(c)に示すように、各画素の多階調画像データDTの遠底レベルに応じて半導体レーザ1からの光量を変調し、感光体2上に各画素対応の潜像を形成すると共に、各潜像を現像手段3にて可視像化する画像記録装置を前提とし、半導体レーザ1の所定パワーに対応する駆動電流値を半導体レーザ1の非スキャン動作時に間欠的に検出するパワー制御手段7と、このパワー制御手段7にて検出された所定の駆動電流値に基づいて半導体レーザ1の関値電流1、レベル若しくはその

この固定駆動電流変調域にて多階調画像データ D Tの濃度レベルに応じた駆動電流を決定する駆動 電流変調手段 1 2 とを備えたものである。

このような装置発明において、第一の装置発明のパワー制御手段 4 としては、半導体レーザ 1 のフルパワーに対応するフルパワー駆動電流値を検出するものであるが、ここでいう半導体レーザ 1 の最大定格先のフルパワーとは、半導体レーザ 1 の最大定格先出力を意味するものではなく、対象となる画像記録装置において使用する最大光出力のことを意味する。

特開平3-169571 (5)

レーザーの寿命を考慮すると、半導体レーザーの づいてパイアス電流しaiasを決定するようにする ことが好ましい。

更に、上記各装置発明において、上記駆動電流 変調手段6.9.12としては、多階調画像デー タ D T の階調ビット数からそのまま駆動電流を決 定するようにしてもよいし、また、構成の簡略化 という観点からすれば、多階調画像データDTの 階調ピット数を少なくとも階調再現に必要なピッ ト数に低減させ、そのピット数から駆動電流を決 定するようにすることが好ましい。

そしてまた、駆動電流変調手段6, 9, 12を 投計する際には、多階調画像データDTを所定レ ベルの電流値に変換する機能手段であれば、連続 的に変調したり、段階的に変調したり適宜設計変 更することができるが、画像再現精度を考慮する と、駆動電流を連続的に変調する必要性は乏しく、 むしろ、装置構成の簡略化という観点から駆動電 流を段階的に変調する方式が好ましい。

ことが可能になる。

また、この発明にあっては、半導体レーザーの 光量を変調して中間調画像を再現するものを対象 としているが、パルス幅変調と適宜組み合わせる ことにより、中間調画像を再現するように設計し ても悪し支えない。

(作用)

第 I図(a) に示すような方法発明にあっては、 工程①にて、半導体レーザーの関値電流!…の温 度変動が補正された状態で駆動電流変調域が決定 され、工程②にて、上記決定された駆動電流変調 域内で多階調画像データDTに基づく駆動電流が 生成される.

このとき、上記駆動電流変調域は半導体レーザ Ⅰの関値電流Ⅰ 1.位置に追従して設定されるため、 多階調画像データDTに基づく駆動電流を上記駆 動電流変闘域内で適宜変調させるようにすれば、 多階調画像データDTに基づく駆動電流による半 苺体レーザーのパワーレベルは略一定に維持され るのである。

このような方式を採用する際の具体的態機とし 低パワーに対応する駆動電流を検出し、これに基 — ては、複数個の電流源からなる駆動電流源を有し、 これらの電流源を適宜組み合わせることにより所 夏の駆動電流を決定するようにする等適宜設計変 更することができる。

> この場合において、上記駆動電流源の各電流源 としては、同一容量のものであってもよいし、適 宜重み付けしたものであってもよいが、駆動電流 の変調レベルを任意に調整できるという観点から すれば、適宜重み付けしたものを用いるのが好ま

更に、適宜重み付けした電流源からなる駆動電ー 流源を用いるタイプにおいて、多階調画像データ DTに対応する駆動電流の値を微調整するという 観点からすれば、各電流源の重み付け係数を可変 設定するように設計することが好ましい。更にま た、各電流源の重み付け係数を適宜可変設定する ように設計しておけば、重み付け係数を適宜選定 して、現像手段の画像再現特性を線形なものに補 正することにより、画像再現性をより良好に保つ

> また、第1図(b) に示すような装置発明にあっ ては、パワー制御手段4が半導体レーザ1のフル パワーに対応したフルパワー駆動電流値を検出す る一方、固定パイアス電流源 5 からは固定パイア ス電流「コィ៱ュが供給されており、駆動電流変調手 段 6 は、上記フルパワー駆動電流値と固定パイア ス電流【вілікとの間を駆動電流変調域とし、この 駆動電流変調域にて多階調画像データDTに基づ く駆動電流を決定する。

そしてまた、第1図(c) に示すような装置発明 にあっては、パワー制御手段7が半導体レーザ1 の所定パワーに対応する駆動電流値を検出し、バ イアス電流可変手段8がこの検出駆動電流値に基 づいてパイアス電流 Ⅰ в 1 ѧ 5 を決定し、駆動電流変 調手段 9 は決定されたパイアス電流 『****からの 一定領域を駆動電流変調域とし、この駆動電流変 調域にて多階調画像データDTに基づく駆動電流 を決定する。

このため、第1図(b)(c)に示すような装置発明 にあっては、第2図に示すように、半導体レーザ

特開平3-169571 (6)

1 の閾値電流 I 、が温度変動に伴って変位し、半導体レーザ I の特性が第 2 図に仮想線で示すように変化したとしても、駆動電流変調域 A は、上記半導体レーザの閾値電流 I 、の変動分 δ に追になるため、所定の多階調画像データ D T (k) の駆動加して設定されることになり、多階調画像データ D T (k) に対する半導体レーザ I のパワーP 、は略一定に保たれる。

更に、第1図(d) に示すような装置発明にあっては、上記レーザ温度制御手段 1 0 が半導体レーサ 1 の温度を所定レベルに制御し、一方、上記固定バイアス電流源 1 1 が固定バイアス電流 1 si As を設定し、上記駆動電流変調手段 1 2 が固定バイアス電流 1 si As から一定領域の駆動電流変調域 A にて多階調画像データDTに基づく駆動電流を決定する。

このとき、第3図に示すように、上記半導体レーザ1の温度Tは略一定に保たれるため、関値電

1. 画像出力ユニットの全体構成

この実施例は、256濃度階調(濃度零レベルを含む)の入力画像データを記録画像として再現するレーザブリンタにこの発明を適用したものである。

第4図はこの実施例において用いられるレーザ 走査ユニット (以下、ROS[Raster Output Scanner] という)を示す。

同図において、符号 2 0 は半導体レーザ、 2 1 は半導体レーザ 2 0 からのビーム B m を回転動作中の反射面 2 1 a にて反射することにより所定の走査範囲 4 に渡ってビーム B m を導くポリゴンミラー、 2 2 はポゴンミラー 2 1 を回転駆動 ためのポリゴンモータ、 2 3 はポリゴンミラー 2 1 からのビーム B m を均等な画素間隔でドラム状の感光体 2 4 上に導くように補正する f 6 レンズムを検出する位置検出センサ (以下、 SOS センサ { Start Of Scan Sensor} という)、 2 6 は感光体 2 4 の走査開始点に対応するビーム経路中に介

〔実施例〕

以下、添付図面に示す実施例に基づいてこの発明を詳細に説明する。

◎実施例 1

目次

- - Ⅱ、半導体レーザの基本構成
 - 皿. レーザ駆動回路
 - (1) 基本構成
 - (2) APC回路
 - (3) 変調回路
 - Ⅳ. 装置の作動
 - (1) APC動作過程
 - (2) 画像形成過程

装されて前記SOSセンサ 2 5 にピーム B m を導くミラーである。

尚、上記感光体24の周囲には、感光体24が 予め帯電される帯電器27、感光体24上の潜像がトナーにて可視像化される現像器28、感光体24上のトナー像が図示外の記録シートに転写される転写器29等の電子写真プロセスの各種部品が配設されており、この実施例において、上記現像器28は感光体24上の露光部を画像部として反転現像するようになっている。

Ⅱ。 半導体レーザの基本構成 ...

第 5 図はこの実施例で用いられる半導体レーザ 2 0 の詳細を示す。

同図において、半導体レーザ20は、ヒートシンク32が取り付けられたステム31を有し、上記ヒートシンク32の一部にレーザダイオードチップ (以下レーザチップという) L D を配設すると共に、上記ステム31にはレーザチップ L D からのピームを受けるモニタダイオードチップ (以下モニタチップという) M D を配設し、更に、上

特別平3-169571 (7)

記ステム31には頂部にビーム照射用の透孔34 が開設されたキャップ33を被せ、上記透孔34 を透明ガラス35にて閉塞するようにしたもので ある。

尚、第5図中、符号36、37は上記レーザチップ L D 及びモニタチップ M D の アノード端子であり、符号38は両者のカソード共通端子になっている。

11. レーザ駆動回路

(1) 基本構成

第6図は半導体レーザ20の光量を変調するた 一めのレーザ駆動回路を示すプロック図である。

同図において、符号 4 0 は図示外の画像処理ユニットから転送される 8 ピットの画像データDTをビデオクロックVCKに同期して取り込むラッチ回路、4 1 はラッチ回路 4 0 からの画像データDTを通過遮断するゲート回路であり、このゲート回路 4 1 の開閉タイミング信号としてはSOS駆動信号 SOSLDON が用いられる。このSOS駆動信号 SOSLDON はSOSセンサ25 による走査開始

更に、符号 7 0.は半導体レーザ 2 0 フルパワー時(レーザチップ L Dをフルパワーで発光させた時)においてフルパワー駆動電流値が得られるように上記変調電流 I xoo を調整するオートパワーコントロール回路(以下 A P C 回路という)である。

(2) APC回路

(3) 変調回路

点検出時にレーザチャプLDを点灯させるSOSSIDON が区間設定信号であり、このSOS駆動信号SOSUDON がローレベルのとき、含い換えれば、走査開始点検出時以外のタイミング過過されば、走査開始点検出時以外のタイミングのときは上記ゲート回路41が画像データDTを無条件にハイレベルにし、になってのでデータDTをアナログデータに変換するDAコンパータ、45はDAコンパータ43からの画像データのゲイン調整を行うアンプである。

上記変調回路60の基本原理は、例えば第7分にように、エミッタ共通のニつのチでありに、カーカーのようののエミッタのスクのようののエミッタのスクのは、クタンスクのである。マークのでは、のである。マークのでは、したものである。マークのでは、上のである。マークのでは、上のである。マークのでは、上のである。マークのである。マークのである。

より具体的に述べると、簡単化のために、上記トランジスタQ A Q B の特性が全く同じで、しかも、上記抵抗R A = R B = R と仮定し、上記Q Aのペース電圧の基準電圧 V B からの変位電圧 V A と変調電流 I wo B との関係を求めると、以下の(2)式のようになる。

I woo = (a/2R)V, +(a/2) 1c

-(a/2R)h - in [(al . - 1 MOD)/ I MOD]

... (2)

.特開平3-169571(8)

但し、a:Q、Q。のベース接地電流増幅率

h=kT/q k: ポルツマン定数

1.38 × 10⁻¹³ [J/K]

T: 絶対温度

q: 電子の電荷

1.60 × 10-1 * [C]

常温で h = 26[mV]

1。:電圧制御電流源の電流値

上記(2)式において、

右辺第3項の {(a lc - l woo)/ l woo } は、 トランツズダQ、Q。のゴレクタ電流の比であり、 Viが充分に小さい領域(第8図中のS領域)で はこの値は1に近くなるため、上記右辺第3項は 無視できる。

よって、この領域では、

御する。

従って、半導体レーザ20の温度がT,の場合には、上記半導体レーザ20の駆動電流変調域は I a 1 A 5 ~ I a 1 A

(2) 画像形成過程

上記APC動作時において、上記レーザチップ
しDが点灯すると、半導体レーザ20かのピーム B。 がSOSセンサ25に入射される。すると、第11図に示すように、上記SOSセンサ25かの走査開始信号 SOS の立ち上がりからじがオクロックVCKを所定パルス数と、だけ針数した段階で、レーザ駆動回路は半導体レーザ20の移込み動作を開始する。尚の図に示すように、半時体レーザ20の温度がTであり、APC動作に最大変調電流がI****に段定されているとする。

Ⅳ. 装置の作動

(1) APC動作過程

上記SOSセンサ25による走査開始点を検出する際には、第11図に示すように、SOS駆動信号SOSLDON にて上記半導体レーザ20のレーザチップLDが所定時間 tapc だけ点灯し、この間、APC回路70が働いて変調電流 I woo の最大値 I waarの値を調整する。

このとき、上記半導体レーザ20の温度がTーであるとすると、上記半導体レーザ20の特性は第9図中T・で示すようになり、上記APC回路では対応する最大変関電流 I *****(1) が生成を制御電流源で4の電流値Icを制御する。また、上記半導体レーザ20の温度がT・になったとすると、上記半導体レーザ20の温度がT・は第9図T・で示すようになるが、上記APC回路で0は、上記レーザチップL Dのフルパワートuax に対応する最大変調流 I ****(2) が生成に対応する最大変調流 I ****(2) が生成に対応するように電圧制御電流源 7 4 の電流値 1 c を制

このとき、所定階調数の画像データDT(j) がアンプ45を介して変調回路60に供給されると、第10図に示すように、上記変調回路60の差動電流スイッチを構成するトランジスタQ。のベース電圧V。+V。が上記画像データDTの階調数に対応して投定されることになり、上述したような(2')式に基づいて上記変調電流1 woo (j) が決定される。このため、上記レーザチップLDには I mixs+1 woo (j) の駆動電流 I (j) が供給される。

より具体的に説明すると、、第4図に示すように、帯電器27にて感光体24の表面電位を予め帯電した後に、上記半導体レーザ20が画像客込み動作を開始したとする。

今、各画素 P X i , P X i , P X i , P X i , p の 駆動 電流 I が I в i A s , I в i A s + I но в (j1), I в i A s + I но в (j2), I в i A s + I но в (j3) { 但し、I но в (j1) < I но в (j2) < I но в (j3) = I ни A s } である場合には、夫々の半導体レーザの光出力 P は、夫々 P , P i , p i , p i , e i (但し、

特閒平3-169571 (9)

この後、上述した現像器 2 8 を所定の現像バイアス V 。 印加条件下で動作(反転現像)させると、現像バイアス V 。 と各画像部 過像 Z ・・・・ 2・・・・ 2・・・・ との電位差 Δ V (具体的には Δ V ・・・ Δ を 型 位差 Δ V に応じた量のトナーが 感光体 2 4 側に転移する。すると、上記感光体 2 4 の各画素に対応した領域には夫々上記電位差 Δ V に対応した濃度のトナー像 T 2(具体的には T 2・・・ T 2・・・ 1 が形成される。

この後、上記感光体 2 4 上のトナー像 T 2 は転写器 2 9 にて図示外の記録シートに転写され、図示外の定替器にて記録シートに定替せしめられるのである。

- (1) A P C 動作過程
- (2) 画像形成過程
- V. 光量変調実験例
- (1) 実験装置
- (2) 実験結果

1. レーザ駆動回路の全体構成

第13図はこの実施例に係るレーザ駆動回路を示す。

同図において、符号81.82は半導体レーザ20のモニタチップMDからの出力のゲイン調整を行うゲイン調整用可変抵抗及びアンプ、30は後述するモードコントロール信号(Mode Cont.)及びオフセットオンオフ信号(Offset ON/OFF)に基づいて動作し、上記モニタチップMDからの出力に基づいてバイアス電流 I minus を可変設定する なりに応じて駆動電流を変調する 駆動電流変調回路 ルに応じて駆動電流を変調する 駆動電流変調回路 であって、スイッチ回路120及び駆動電流源130を有し、画像データDTの濃度レベルに応じ

◎実施例2

この実施例は、実施例1 と同様に、2 5 6 藻度階額(濃度器レベルを含む)の入力画像データを記録画像として再現するレーザブリンタにこの発明を適用したものであり、ROS構成及び半導体レーザ2 0 構成は実施例1 と同様であるが、レーザ駆動回路の構成が実施例1 と異なるものになっている。

以下、目次に従ってレーザ駆動回路を中心に装置の詳細を説明する。

且次

- 1. レーザ駆動回路の全体構成
- II. APC回路
- (1) 基本模成
- (2) 初期調整
- 11. 変調回路
- (1) スイッチ回路
- (2) 駆動電流顔
- (3) 電流合成回路
- Ⅳ. 装置の作動

た変調電流 I xoo を決定する変調電流生成回路 1 1 0 と、この変調電流生成回路 1 1 0 からの変調電流 I xoo 及び A P C 回路 9 0 からのパイアス電流 I xoo を成する電流合成回路 1 4 0 とを備えている。

この実施例において、上記スイイ的には121。 実施例において、21(具体ゲータDTの混文では121。 でつのスイッチ121。画像データDTの混文では121。画像データDTのの121。 を有し、チチ121。たむのでは121。たむのでは121。たむでは121。たむででは121。たむでででは121。では12

特開平3-169571 (10)

また、上記駆動電流源130は、上記スイッチ 回路120の各スイッチ1~1. ないし 1~2~1. ー のポリウムが調整されている。一また、S2はAP に直列接続される複数個の電流源131(具体的 には131。ないし131。を備えている。この 実施例において、上記各電流源131は、パワー 調整抵抗 (Power Adj.) 1 3 2 にて単位基準電流 1。 が調整される多数の単位電流源を有し、これ らの単位電流源を任意の数、並列に接続すること によって重み付けを行うようになっている。この 実施例では、上記な流源131。ないし131。 が夫々 [。, 2 [。, 4 [。を生成するようになって 11 5 -----

I. APC回路

(1) 基本模成

第14図はAPC回路90の基本構成を示すブ ロック図である。

同図において、符号91はアンプ82からの出 力電圧と比較基準電圧V。の大小を比較してその 結果を出力するコンパレータであり、この実施例 では、レーザチップLDがフルパワーのとき、ア ンプ82の出力がV。となるように可変抵抗81 C動作中であることを示すカウントモードと、非 APC動作中であることを示すホールドモードと を選択するモードコントロール信号(Node Cont.) に応じて動作するカウンクであり、カウントモー ドであるときに上記比較結果に応じて発疑器93 からのクロックをカウントアップ又はカウントダ ウンするようにしたものである。更に、符号94 は上記カウンタ92からの計数値をアナログデー タに変換するDAコンパータ、95は上記DAコ ンパータ.9.4.からの出力に基づいたパイアス電流 Laiasを生成する電流源である。更にまた、符号 96ないし98は後述する初期調整時において使 用されるオフセット電流の供給停止系を構成する もので、96はオフセット電流源、97はオフセ ット電流値を決定するための抵抗、98はオフセ ット電流の供給停止のためのスイッチである。

(2) 初期題整

上述したAPC回路90を可変パイアス電流原

として用いるためには、以下のような初期調整が 必要になる(第15図参照)。

. 先ず、上記変調電流 I woo をゼロにしておき、 APC回路90だけ働かせて光出力が例えば1m W(光パワーメータで測定)になるように、上記 ゲイン調整用可変抵抗 8 1 のポリウムを調整する。 このとき、フルパワー(この実施例のフルパワー の目様値:10mW)発光の際に上記ゲイン調整 用可変抵抗81のポリウムを大きく動かさなくて もよいようにするため、上記アンプ82のゲイン を10倍にしておく。また、所定のオフセット電 流!。s(使用するレーザによって値を決定する) を加えておく。

次に、上記APC回路90の出力電流を固定し (ホールドモード)、加えておいたオフセット電 流 I。。(この場合約 7 m A)を切ると、半導体レ ーザ20のレーザチップLDは消灯する。この段 階で、関値電流Ⅰいより僅かに小さいパイアス電 流1g、ムェが求められたことになる。

この場合、閾値電流1~を直接的に求める方法

を採用しなかった理由は、どのくらいの光出力に 違したところを閾値電流!…とするかの判断が難 しく、また、高精度の光検知能力が必要になるこ とによる。

そして、バイアス電流!***を固定したまま、 今度は最大変調電流!mmaxをがげて(スイッチ) 2 1をすべてオンにする)、光出力が 1.0 m W (フルパワーの目標値)になるように、駆動電流 顔 131のパワー調整用抵抗のポリウムを調整す

最後に、最大変調電流1mmaxをかけた状態で再 度APC回路90を働かせ、光出力が10mWに なるように上記ゲイン調整用抵抗81のポリウム を悶整する。

以上により、この半導体レーザ20の閾値電流 1 ...、 微分スローブ効率 n にあったパイアス 電流 I BIAS、最大変調電流 I www.が設定できたわけで ある.

尚、上記二つのポリウム調整は同じ半導体レー ザ20である限り、最初の一回だけ行うようにす

特周平3-169571 (11)

40 12 25 41 5

四. 変調回路-

(1) スイッチ回路

(1-A) 基本原理

この実施例において、上記スイッチ回路 1 2 0 の各スイッチ 1 2 1 の基本原理は、例えば第 1 6 図に示すように、エミッタ共通の二つのトランジスタ Q 。 からなる差動電流スイッチであり、両トランジスタ Q 。 のエミッタ増子を駆動電流源 1 3 0 の対応する電流源 1 3 1 に接続したものである。そして、上記トランジスタ Q 。のベース電圧 V ・ + V 』を基準電圧 V ・ より上下させることにより、スイッチ 1 2 1 をオンオフするようになっている。

より具体的には、簡単化のために、上記トランジスタQ、Q。の特性が全く同じと仮定すると、上記トランジスタQ、のペース電圧V、とスイッチング電流I。との関係は以下の(3)式のようになる。

 $I_x = [(a/(1+exp(-V_1/h))]I_0 \cdots (3)$

第18図は上記スイッチ回路120のうち駆動 電流源130の所定の電流源131に接続される スイッチ121の基本的構成を示す回路図である。

(1-C) 改良構成

第 1 9 図は上記スイッチ 1 2 1 構成をスイッチング歪み及び基準電圧の変動を防止するように更

但し、a:Q、Qsのベース接地電流増幅率

ii = kT/q k: ポルツマン定数

T: 絶対温度

q: 電子の電荷

「。: 駆動電流源の対応電流源電流値である。

第17図は上記(3)式を満足するQ。のベース電圧V。と変調電流!。との関係を示したグラフである。

よって、トランジスタQ、のペースを基準電圧 V。に対して僅かに上下に振らせることにより、 スイッチング動作を行うことが可能になるのである。

尚、この実施例においては、上記トランジスタ Q。の片側駆動を行っているのは、両トランジス タQ。Q。のベースを夫々逆相でドライブすると、 スキューを生じてスイッチング電流が乱れてしま うという事態を回避するためである。

(1-B) 基本構成

に改良したものである。尚、第18図と同様な構成要素については第18図と同様な符号を付して ここではその詳細な説明を省略する。

同図における主な改良点は以下の通りである。

① トランジスタQε . 抵抗Rmの追加

ごれは、トランジスタQ、Q。のペースから見たインピーダンスを略等しくして、トランジスタQ、Q。の立ち上がり、立ち下がりの特性を揃え、スイッチング歪みの低減を図るものである。

② トランジスタQ,の追加

トランジスタQ A Q B の負荷条件を同じにし、 立ち上がり、立ち下がりの特性を揃え、スイッチ ング歪みの低減を図るものである。

③ トランジスタQ。ダイオードD。の追加

トランジスタQ がオフしたときにベース電位をゼロにせず、スイッチング速度を向上させるものである。

④ コンデンサCョの追加

コンデンサC。の容量は、トランジスタQ。の 駆動波形がきれいな方形波になるように実験的に

特開平3-169571 (12)

定められるものであり、スイッチング歪みを低減 させるものである。

⑤ コンデンサC。C。の追加

トランジスタQcのエミッタ電位の安定化を図るものである。

尚、符号R, R。は上記トランジスタQェへのベース電圧レベルを調整するための抵抗、R, はトランジスタQ。のエミッタ電流を流すための抵抗、C。はトランジスタQ。のエミック電位の安定化を図るためのコンデンサである。

(2) 駆動電流源

(2-A): 基本模成型 - ----

第20図は駆動電流源130の基本構成を示す 回路図であり、所謂カレントミラー方式を採用したものである。

② コンデンサC、C。C。…の追加

これも、トランジスタ Q a. Q c. Q b. Q c. …のペース 電位の 安定化を 図るものである。

(3) 電流合成回路

(3-A) 基本構成

第22図は変調電流 I woo と上記パイテス電流 I miasとを合成する電流合成回路を示す。

この電流合成回路140は、ベース接地のトランジスタQ & (第18図、第19図の Q 。 に相当)で変調電流1 м 。。とバイアス電流1 m i . s とを合成するものであって、ベース接地で受けて各スイッチング電流が合流するラインのインピーダンスを下げることにより、スイッチ回路120の各スイッチングトランジスタ間の相互干渉を低減し、半導体レーザ20の電流の歪みを抑えるようになっている。尚、符号 V 。はベース電圧用電源である。

(3-B) 改良構成

第23図は第22図の電流合成回路を更に改良 したものである。 記トランジスタ Q c. Q a. Q t. Q , …のベースエミッタ間電圧 V a t のばらつきによる誤差を軽減するための抵抗である。

そして、この実施例においては、上記各トランシスタQc.Qo.Qc.Qr. …のコレクタ電流 I... I... I... I... は総て同一(この実施例では I..)であり、第14図の電源131.ないし131.は、上記電流 I... の各単位電流源を1個、2個、4個とバラレルに使って重み付けを行ったものになっている。

(2-8) 改良構成

- 第2.1 図はスイッチ回路120が駆動電流額1-30に与える悪影響をなくし、スイッチング歪みを低減させるために、駆動電流源120を更に改良したものである。

同図における主な改良点は以下の通りである。

① 抵抗R の追加

これは、トランジスク Q 』 に充分なエミッタ電流を流し、トランジスク Q 』 Q c. Q s. Q z … のベース電位の安定化を図るものである。

同図における主な改良点は以下の通りである。

① トランジスタQ」のパワーアップ

これは、ドライブ能力を強化したもので、負荷 のインダクタンス成分による歪みを低減させるよ うにしたものである。

② パイアス電流 [* 1 * 2 の合成方法の変更、 コイル L * の追加

これは、レーザチップLDの駆動電流のAC成分(Iwo。)とDC成分(Iwin)とを分離することにより、スイッチ回路120とAPC回路90との相互干渉を抑え、スイッチング歪みを低減させるものである。

③ トランジスタQ。の追加

これは、電源電流!,が常に略一定になるようにし、スイッチング歪みを低減させるようにしたものである。尚、R。はトランジスタQ。の負荷抵抗である。

このトランジスタQ a は第19図の Q r に相当するものであり、スイッチ回路120と電流合成回路140の両方の回路の改良に寄与している。

特別平3~169571 (13)

Ⅳ. 装置の作動

(I) APC動作過程

先ず、SOS点灯区間において、上記半導体レーザ20のレーザチップしDがフルパワーで点灯すると、上記APC回路90はパイアス電流 [a , a , a を微調整し、変調区間では微調整されたパイアス電流 [a , a , a , a , a , a , c

今、第24図に示すように、上記半導体レーザ20の特性がT。である場合には、上記バイアス電流は関値電流I・より僅かに小さい I・1As(a)に可変設定され、また、温度が上昇し、半導体レーザ20の特性がT・となる場合には、上記バイーアス電流は関値電流I・1より僅かに小さい I・1As(b) に可変設定される。

このとき、上記夫々の特性のうちで上記閾値電流 『・・・と各パイアス電流 『・・・・ との登は一定に保たれ、また、上記半導体レーザ 2 0 のフルパワー P MAX に対応した最大変調電流 『 MMAX はいずれも等しい大きさに設定されている。

(2) 画像形成過程

半導体レーザ20のパワーレベルについて説明する。

同図において、DT(1) ないしDT(7) は3ビットの画像データ[001] [010] [011] [100] [101] [11 0] [111] に対応したものである。そして、上記各画家データDT(1) ないしDT(7) は、APC動作過程において设定された変調域(I mini へ I mini ト I mini ト

このとき、各駆動電流Iに対応する半導体レーザ20のパワーP: ないしP・は上記半導体レーザ20のフルパワー出力を略7等分したものに設定される。

尚、画像データ [000] の変調電流 I woo はゼロであり、このときの駆動電流 I は I в г л s に 設定され、そのときの半導体 レーザ 2 0 のパワーはほと

今、所定階間数の画像データDT(i)が変調電流生成回路110のスイッチ回路120に入力されると、対応するスイッチ121が選択的にオン動作し、変調電流生成回路110は所定の変調電流1xonを生成する。

次に、第2.5 図に基づいて、この実施例に係る

んどゼロである。

このように、上記半導体レーザ20の光量が画像データDTの階調数に応じて変調されると、実施例1と同様に、感光体24には夫々の画像データDTの濃度に応じた電位分布の潜像が形成されると共に、各潜像が現像器28にて可視像化され、感光体24上のトナー像が図示外の記録シートに転写されて中間調画像が記録再現されるのである。

特に、上述した記録動作過程にあっては、実施 例1に比べて画像の階篇再現性が良好に保たれる。

すなわち、実施例1のタイプの記録動作過程においては、半導体レーザ20の温度変動に伴伴った、上記最大変顕電域の大きさが変化しるう。このとき、上記駆動ないため、では、半導体レーザ20回はを255分のとことは変わらないため、半導たりの電気が変動すると、1ビッかりの無数なってしまっている。 光量変調精度が若干でのたなってしまい、その分、光量変調精度が若干では、その分、光量変調精度が表

特開平3-169571 (14)

ラフになってしまう虞れがある。

ところが、この実施例によれば、半導体レーザ 20の特性に対する駆動電流変調域の相対位置関 係を常に一定に保つことができ、しかも、駆動電 流変調域の大きさを一定にすることができるため、 1ビット当たりの電流量を一定にすることができ ると共に、無効なビット数も一定にすることがで きる。それゆえ、実施例1に比べて光量変調精度 を向上させることができる。

V. 光量変調実験例

(1) 実験装置

態を測定するための光量測定装置である。

同図において、150は簡易的に光出力波形を 観察するための高速ピンフォトダイオードからな る受光素子、V。は受光素子150に印加される 電圧 (この実施例では+15(V))、R。は受光素 子150に逆パイアス電圧を加えるための抵抗 (この実施例では1ΚΩ)、С...С. は受光素子 150の逆パイアス電圧を安定化させるためのコ

(2) 実験結果

上述した光量測定装置を用いて行う光量変調の 実験、測定は、実際の使用条件に近くするため、 APC(10 広)→消灯(50広)→変調(100広)→ 消灯(50 µs) というパターンの繰り返しで行った。 また、変調部分は、例えば、(000) → (001) → (0 $10) \rightarrow (011) \rightarrow (100) \rightarrow (101) \rightarrow (110) \rightarrow (111)$ のような8個のデータを一組として、その繰り返 しで変異を行った。

尚、一個のデータの長さは50 nsであり、上記 3 ピットの入力データの左側が上位ピット(MSB).右 例が下位ピット(LSB) である。

第27図(a)(b)はレーザの代わりに抵抗負荷を つないだ場合の電流波形を示す。第27図(a) は 入力データが(000) →(001) →(010) →(011) → (100) → (101) → (110) → (111) のとき、第27 図(b) は(010) → (011) → (100) → (101) → (11 0) → (101) → (100) → (011) のときを夫々示す。 . 尚、第27図(a)(b)の点線部分領域Wが一つのデ ータ領域を示し、また、図中の括弧付きの数字が

ンデンサ、R」は受光素子150の光出力電流を 電圧に変換して取り出すための抵抗 (この実施例 では560Ω)、151はデジタイジングオシロ スコープ[Digitizing Osilloscope](この実施例 ではヒューレット・パッカード社製HP1653 0 A)、 1 5 2 は上記デジタイジングオシロスコ ープ151に光出力を取り込むためのプローブで

この測定装置においては、抵抗R」とプローブ 入力容量 Стыとによってポールができて波形がな まる。よって、トランジェント特性を重視する場 第26図は上記実施例に係る装置の光量変異状 一谷にはR. を小さく設定することが必要であり、 また、測定のS/N比を重視する場合にはR」を 大きく設定することが必要である。

> この剤定装置において、 R、 = 5 6 0 Ω とした のはS/N比を重視したものであり、実際の光出 力は観測された波形よりも立ち上がり、立ち下が りエッジが鋭くなっていると考えられる。

> 尚、正確な光波形の測定には光オシロスコープ 等を用いることが好ましい。

> 入力データを夫々示す(以後の第27図各図にお いても同様)。

> 今、電流波形が第27図(a)のときの光出力波 形を第27図(c) ないし(!) に示す。

> 第27図(c) は変調区間の初め、第27図(d) は変調区間の終わりである。同図によれば、波形 の変化はほとんど見られず、この間の温度変化の 影響はほとんどないことが理解される。また、第 2 7 図(e)(l)は第27図(c)(d)と同じ部分をデジ タイジングオシロスコープ 1 5 1 のアキュームレ ートモード(Accumlate Mode: トレースを重ねて いくモード)で見たものである。このモードを見 ても、入力データに従って光出力が階段的に変化 していく様子が把握され、3ピット精度で光量変 調されていることが理解される。

> また、電流波形が第27図(b)のときの光出力 波形を第27図(g)(h)に示す。

> 第27図(g) は変調区間の初め、第27図(h) は変調区間の終わりである。同図によれば、若干 のヒステリシス現象(電流が増えていく時と減っ

特閒平3-169571 (15)

ていく時とで同じデータに対する電流値が異なる 現象)は見られるものの、入力データに従って光 出力が階段的に変化していく様子が把握され、3 ビット精度で光量変調されていることが理解され

また、iドット毎の全発光、消灯の繰り返しの場合の光出力波形を第27図(i)(j)に示す。

第27図(i) は変調区間の初め、第27図(j) は変調区間の終わりである。同図によれば、1ドット毎のオンオフは確実にできており、変調区間の初めと終わりとで波形の変化も見られないこと が理解される。一尚、一同図において、一立ち下がりが一般やかになっているのは、上述したように、測定 装置の問題と思われる。

また、変調区間中、全発光で連続点灯させた場合の光出力波形を第27図(K)(I)に示す。

第27図(K) は変調区間の始め、第27図(1) は変調区間の終わりである。同図によれば、変調区間の始めと終わりとで、光出力の変化はほとんど見られず、この間のドループは問題にならない

負極性の思色トナーが用いられるパイアトトはの像第二現像を指える転写師処理帯電器、2066は転転を指える転送帯は2000上のの像のでは、2007に感光体2002には転電では、2000には転電ででは、2000には2000には2000には、2000には2000に20

詳細を第 2 9 図に示す。 同図において、2 2 1 は一色目の画像形成用の

この実施例において用いられるROS202の

半導体レーザ、222は二色目の画像形成用の半 導体レーザ、223は両者のレーザ221.22 ことが理解される。

尚、この実験例においては、半導体レーザの放 熱は特に考慮していない。

◎実施例3

目次

- 1. 画像出力ユニットの全体構成
- 11. レーザ駆動回路
- (1) 基本構成
- (2) 駆動電流源の重み付け設定
- □、装置の作動

1. 画像出力ユニットの全体構成。

この実施例は、所謂 1 パス 2 カラー (例えば赤色と黒色) 用レーザブリンタにこの発明を適用したものである。

第28図において、符号200は例えば正帯電型の配光体、201は歴光体200を予め帯電する帯電器、202はこの実施例で用いられるROS、203は例えば正極性の赤色トナーが用いられるパイアス方式の第一現像器、204は例えば

2 からのビーム B。 を異なる角度にて反射させる、はリゴンミラー、2 2 4 はそのポリゴンモータ 2 2 5 は [θ レンズ、2 2 6 は一色目のレーザ 2 2 1 からのビーム B。 を感光体 2 0 0 の第一現像器 2 0 3 の手前に位置する第一露光部 E 1 からのビーム B。 を感光体 2 0 0 の第二現像器 2 0 4 の ビーム B。 を感光体 2 0 0 の第二現像器 2 0 4 の ビーム B。 を感光体 2 0 0 の第二現像器 2 0 4 の ビーム B。 を感光体 2 0 0 の 第二時代 2 2 2 からの 度 2 2 4 の 走査 開始位置を 5 0 S センサである。

また、上記ROS202の駆動制御系は以下のように構成されている。

第28図において、符号230は一色目(赤色)及び二色目(黒色)の256階調の多階調画像データDT。. DT。をデコーダにて3ピットデータに変換した後に出力する画像処理ユニット231は画像処理ユニット230からの画像データDT。を一旦格納して出力する先入れ先出し方式のメモリである所謂FIFO、232は画像処

特問平3-169571 (16)

17. レーザ駆動回路

(1) 基本構成

第31図は上記第一及び第二レーザ駆動回路233、234の基本的構成を示す回路図である。 この実施例に係る第一及び第二レーザ駆動回路233、234は、基本的に実施例2と同様に、 パイアス電流 i a i a s を可変設定するAPC回路90と、画像データDTの濃度階調数(濃度零レベルを含んで8濃度階調)に応じて駆動電流を変調 100のうち特に駆動電流顔130の構成が実施例2と異なるものになっている。 尚、実施例2と 同様な構成要素については実施例1と同様な符号 を付してここではその詳細な説明を省略する。 この実施例において、駆動電流顔130は、第

する変調回路100とを備えているが、変調回路

尚、この実施例において、上記スイッチ回路 I 2 0 は各電流源 I 3 I に接続される七つのスイッ

チ 1 2 1 にて構成されており、各スイッチ 1 2 1 は画像データDTに応じて選択的にオン動作する ようになっている。

(2) 駆動電流顔の重み付け設定

(2-A) 第一レーザ駆動回路

第32図(a) は第一現像器203による露光量Pと画像記録濃度Dとの関係を示す特性図(第30図Y。に相当)である。

同図において、上記画像漁記録濃度 D を等間隔で 8 段階 D 。ないし D ,に区分し、夫々に対応する露光量 P を P 。ないし P ,とする。この場合、上記露光量 P 。ないし P ,は非等分なものになっている。

そして、第32図(b)に示すように、半導体レーザ221の特性に対し、上記露光量 P。ないしP,に対応する変調電流 I woo (0)ないし I woo (7)を求め、夫々の変調電流 I woo (0)ないし I woo (7)に対して夫々画像データ D T (0)ないし D T (7) [(000)(001)(010)…(110)(111)]を対応させるようにすればよい。尚、画像データ D T (

0)[(000)]に対応する変調電流 I мор (0) はゼロである。

このとき、各変調電流 I woo (1) ないし I woo (7) が生成されるように駆動電流源 I 3 0 の各電流源 I 3 1 の重み付けを行うことが必要である。(2-B) 第二レーザ駆動回路

第33図(a) は第二現像器204による露光量Pと画像記録濃度Dとの関係を示す特性図(第30図Ya に相当)である。

同図において、上記画像線記録機度Dを等間隔で8段階D。ないしD,に区分し、失々に対応する露光量PをP。ないしP,(P,はゼロ)とする。この場合、上記露光量P。ないしP,は非等分なものになっている。

そして、第33図(b) に示すように、半導体レーザ221の特性に対し、上記譯光量P。ないしP, に対応する変調電流 I woo (0) ないし I woo (7) を求め、夫々の変調電流 I woo (0) ないし I woo (7) に対して夫々画像データDT(0) ないしDT(7) [(000)(001)(010)……(110)(111)) を対

特別平3-169571 (17)

応させるようにすればよい。尚、画像データDT (0) [(000)] に対応する変調電流 I woo (0) は I mmaxである。

このとき、各変調電流 I woo (0) ないし I woo (6) が生成されるように駆動電流源 1 3 0 の各電流源 1 3 1 の重み付けを行うことが必要である。

尚、この実施例においては、8段階の非線形の電流変調を行う上で、第一レーザ駆動回路233にあっては1 мо。(1)ないし 1 мо。(7)に対応する七つの電流源131を、第二レーザ駆動回路234にあっては 1 мо。(6)ないし 1 мо。(6)に対応する七つの電流源13*1を大が用意し、個々的に重み付けするようにしているが、生成すべき変調電流レベルが複数の電流源131を組み合わせることにより得られるような場合には、電流源131の観合せ使用が可能になり、その分、電流源131の数を低減することができる。

Ⅲ、装履の作動

次に、この実施例に係る画像出力ユニットの作 動について説明する。

写器 2 0 6 にて記録シート 2 0 7 に転写され、しかる後、定替器 2 1 1 にて定着される。

このような記録動作過程においては、上記半導体レーザ221.222の光量変調制御は各現像器203.204の画像再現特性を補正するように行われ、第35図に示すように、入力画像濃度に対する記録画像濃度はリニアな関係になる。よって、二色カラー画像は極めて良好な状態で再現されることになる。

◎実施例 4

この実施例に係るレーザ駆動回路の基本的構成は、第36図に示すように、実施例2と略同様であるが、バイアス電流 I * 1 A 1 を可変設定する A P C 回路 250が実施例2と異なるものになっている。 尚、実施例2と同様な構成要素については実施例2と同様な符号を付してここではその詳細な説明を省略する。

同図において、上記APC回路 2 5 0 は、半導体 レーザ 2 0 のモニタチップ M D からの電流を電圧に変換する I - V 変換器 2 5 1 と、この I - V

上記画像処理ユニット230からの画像データ DT。DT。はFIFO231あるいはギャップ メモリ232を介して第一レーザ駆動回路233, 第二レーザ駆動回路234へ送出される。

このとき、先ず、第一レーザ駆動回路233はレーザ221を駆動し、感光体200の第一露光部 E, に第34図(a) に示すような露光部が画像部となる潜像 Z, が形成される。そして、この潜像 Z, が第一現像器203にて現像バイアスV。のもとに現像されると、同図に示すように、第一トナー像 TN, が形成される。

この後、第二レーザ駆動回路234がレーザ222を駆動し、感光体200の第二電光部E:に第34図(b)に示すような非露光部が画像部となる潜像2:が形成される。そして、この潜像2:が第二現像器204にて現像パイアスV:のもとに現像されると、同図に示すように、第一トナー像TN:が形成される。

そして、これらのトナー像TN,TN。は転写 前処理帯電器205にて極性を揃えられた後、転

変換器 2 5 1 の出力をディジタル量に変換する A D 変換器 2 5 2 と、この A D 変換器 2 5 2 からのデータに基づいて所定の演算を行う処理ロジック 2 5 3 からの出力をアナログ量に変換する D A 変換器 2 5 4 と、このD A 変換器 2 5 4 と、この電流 I m i A m を決定する電流源 2 5 5 とを備えている。

特別平3-169571 (18)

これを一定に保持して次のAPC動作サイクルまで出力し続けるものである。

このタイプにおいては、基本的に実施例 2 と同様な作用、効果を奏するが、APC動作過程において半導体レーザ 2 0 をフルパワーで発光させる必要がないので、実施例 2 に比べて、APC動作時間が短縮されるほか、APC動作時の半導体レーザ 2 0 の点灯時間そのものの短縮分だけ半導体レーザ 2 0 の寿命が延びる。

尚、この実施例においては、中間調画像再現用

に示すように、上記一定温度下。における関値電流 I …より 値かに低い レベルのパイアス電流 I 。」 A : を設定する固定パイアス電流源 2 7 1 と、実施例 2 と同様な構成の変調回路 1 0 0 (スイッチ回路 1 2 0 . 駆動電流源 1 3 0 からなる変調電流生成回路 1 1 0 並びに電流合成回路 1 4 0) とで構成されている。

従って、この実施例によれば、上記温度制御系260が半導体レーザ20の温度を一定に保つことになるため、半導体レーザ20の特性は、第41図に示すように、ほとんど変動することなく一定に設定される。

このため、所定の階関数の画像データDT(i)が変調回路100のスイッチ回路120に入力された場合には、変調電流生成回路110が上記画像データDT(i)に対応する変調電流 I woo (i)を生成し、変調回路100の電流合成回路140が変調電流 I woo (i)とバイアス電流 I a , , , , , とを加算し、上記画像データDT(i)に対応する駆動電流 I を生成することになるが、この画像データ

のレーザブリンタに上記APC回路 2 5 0 を採用 しているが、二値画像再現用のレーザブリンタ等 に対しても上記APC回路 2 5 0 を適用できることは勿論である。

◎実施例 5

この実施例はレーザブリンタにこの発明を適用 したものであるが、上記各実施例と異なり、第3 9 図に示すように、半導体レーザ20 は温度制御 系260にて一定温度に制御されると共に、レー ザ駆動回路270にて駆動制御されている。

この実施例において、上記温度制御系 2 6 0 は、 一上記半導体レーザ 2 0 のステムあるいはキャップ に温度センサ 2 6 1 及びペルチェ素子等の冷却素 子 2 6 2 を取付け、上記温度センサ 2 6 1 出力を 温度補償回路 2 6 3 に入力し、この温度補償回路 2 6 3 にて、温度センサ 2 6 1 の出力レベルに応 じて上記冷却素子 2 6 2 を制御し、半導体レーザ 2 0 を一定の温度 T 。 に維持するようにしたもの である。

また、上記レーザ駆動回路270は、第40図

DT(i) に対する駆動電流 I は常時一定になり、 これに伴う半導体レーザ 2 0 の光出力 P 、も常時 一定に保たれる。

よって、各階調数の画像データDTに対して適 宜の駆動電流を変調するようにすれば、各画像データDTの濃度データに応じて半導体レーザ20 の光量が特度良く変調されることになる。

(発明の効果)

特に、請求項2記載の画像記録方法によれば、

特別平3-169571 (19)

半導体レーザの駆動電流変調域として閾値電流レベル若しくはその直前近傍レベル以上を対象としたので、光出力が得られない画像データの無効ビット数を最小限に抑えることができる。

また、請求項3記載の画像記録装置によれば、 半導体レーザの特性が温度変動したとしても、半 導体レーザのフルパワーに対応した最大駆動電流 に基づいて駆動電流変調域を可変設定するように したので、所望の多階調画像データの温度レベル に応じた半導体レーザの光出力のばらつきを再効 に抑えることができ、半導体レーザの光量変顕精 度を向上させることができる。

更に、請求項4記載の画像記録装置によれば、 半導体レーザの特性が温度変動した駆動電流に基 ず体レーザの所定パワーに対応した駆動可では でないてパイアス電流を可変設定し、この可変パイ アス電流から一定領域を駆動電流変調域として設 定するようにしたので、所望の多階調画像データ の濃度レベルに応じた半導体レーザの光出 定化を確実に実現することが可能になり、その分、

数個の電流源からなる駆動電流源を有し、各電流源を適宜組み合わせることにより駆動電流を決定するようにしたので、連続的に駆動電流を変調する方式に比べて、駆動電流変調手段の構成を簡略化することができる。

そして、請求項7記載の画像紀録装置によれば、 同一電流源の数により駆動電流を決定するように したので、整数倍の駆動電流を変調する上でその 構成の簡略化を実現することができる。

また、請求項8ないし10いずれか記載の画像記録装置によれば、複数個の重み付けした電流定定を通宜組み合わせることにより駆動電流を決定するようにしたので、駆動電流の変調レベルを任めたできるばかりか、重み付けの異になる電流源を複数組み合わせて駆動電流の変するようにすれば、少ない電流源数で駆動電流の変調数を多く確保することが可能になる。

特に、請求項 9 記載の画像記録装置によれば、 駆動電流源の各電流源の重み付け係数を可変設定 できるようになっているので、画像データの濃度 半導体レーザの光量変調精度を請求項3記載のタ イプに比べて更に向上させることができる。

特に、請求項 5 記載の画像記録装置によれば、 半導体レーザの低パワーに対応した駆動電流に基づいてパイアス電流を可変設定する時間の短縮化を で、パイアス電流を可変設定する時間の短縮化を 図ることができると共に、パイアス電流設定時に おいて半導体レーザのパワーを抑えることが可能 になる分、半導体レーザの寿命を延ばすことがで

更にまた、請求項 6 記載の画像記録装置によれば、半事体レーザの温度変化を補正して半事体レーザの特性の温度変動を最小限に抑えるようにしたので、駆動電流変調域を一義的に設定することが可能になり、所望の多階調画像データの濃度レベルに応じた半導体レーザの光出力の安定化を容易に実現することができ、半導体レーザの光量変調精度を向上させることができる。

また、請求項7ないし10いずれか記載の画像 記録装置によれば、駆動電流変調手段として、復

レベルに対応した駆動電流を決定する際に駆動電流の変調幅を微調整することができる。そして、 請求項 1 0 記載の画像記録装置によれば、現像手段の画像再現特性を線形なものに補正することが できるので、中間調画像の再現品質を提めて良好 に保つことができる。

4. 図面の簡単な説明

第1図(a)はこの発明に係る面を記録方式の発見の発見している。 第1図(b)はこの発明とは、の発明とは、第1図(b)(c)に保護のでは、の説明のでは、第2図は第1図(d)によりには、第2図は第1図は、第2回のでは、第1回のでは、1回のでは、

特別平3-169571 (20)

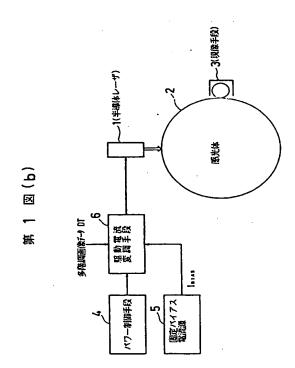
図、第10図はレーザ駆動回路の画像書き込み動 作過程を説明図、第11図はR-CSの全体シーケ ンスを示すタイミングチャート、第12図は感光 体上での画像形成過程を示す説明図、第13図は 実施例2に係る画像記録装置で用いられるレーザ 駆動回路を示すブロック図、第14図は第13図 中のAPC回路の詳細を示すブロック図、第15 図はAPC回路の初期設定動作過程を示す説明図、 第16図は実施例2に係る変調回路のスイッチ部 分の基本構成を示す原理回路図、第17図はその 動作を示す説明図、第18図は上記スイッチ部分 の詳細を示す回路図、第19図は上記スイッチ部。 分の改良案を示す回路図、第20図は実施例2に 係る変調回路の電流頭の詳細を示す回路図、第2 1 図は上記電流原の改良案を示す回路図、第22 図は実施例2に係る変調回路の電流合成部分の詳 細を示す回路図、第23図は上記電流合成部分の 改良案を示す回路図、第24図は実施例2のレー ザ駆動回路の動作過程を示す説明図、第25図は 各画像データに対する駆動電流と半導体レーザの

光出力との関係を示す説明図、第26図は実施例 2 に係る画像記録装置の半導体レーザ出力を簡易 に測定するための装置構成を示す回路関、第27 図(a) ないし(l) は第26図に係る装置を用いて 測定した各種結果を示すグラフ、第28図は実施 例3に係る画像記録装置の全体構成を示すブロッ ク図、第29図は実施例3で用いられるROSの 詳細を示す斜視図、第30図は実施例3で用いら れる現像器の再現画像特性を示すグラフ図、第3 1 図は実施例 3 で用いられるレーザ駆動回路の詳 細を示す回路図、第32図(a)(b)は第一レーザ駆 動回路の電流源の重み付け原理を示す説明図書籍 3 3 図(a)(b)は第二レーザ駆動回路の電流源の重 み付け原理を示す説明図、第34図(a)(b)は実施 例3に係る画像記録装置の画像記録過程を示す説 明図、第35図は実施例3の入力画像濃度と記録 画像濃度との関係を示すグラフ図、第36図は実 施例 4 に係る画像記録装置に用いられるレーザ駆 動回路の詳細を示すブロック図、第37図はレー ザ駆動回路のバイアス電流の設定原理を示す説明

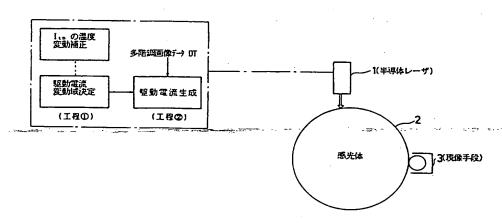
図、第38図はバイアス電流の設定過程を示すタイミングチャート、第39図は実施例5に係る画像記録装置の要部を示すブロック図、第40図はそのレーザ駆動回路の詳細を示すブロック図、第42図は41 図はその動作過程を示す説明図、第42図は半準体レーザの特性を示す説明図、第43図は半導体レーザの特性の温度変動状態を示す説明図である。

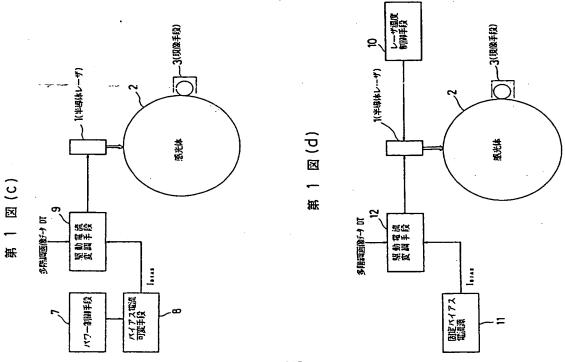
〔符号の説明〕

- Ⅰ 半導体レーザの関値電流
- I a i a s ··· パイアス電流
- 1 … 半導体レーザ
- 2 … 感光体
- 3 … 現像手段
- 4 , 7 … パワー制御手段
- 5. 11…固定バイアス電流源
- 6. 9. 12…駆動電流変調手段
- 8 … バイアス電流可変手段
- 10…レーザ温度制御手段



第 1 図(a)





特閒平3-169571 (22)

第 2 図

PK

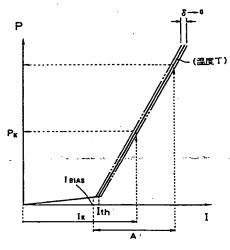
Isuas

Ith A

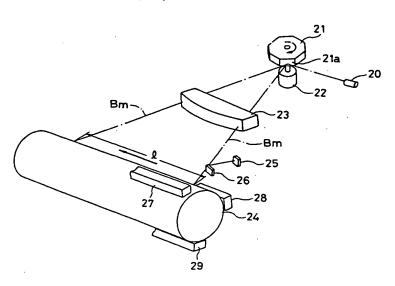
A1

A2

第一3 図

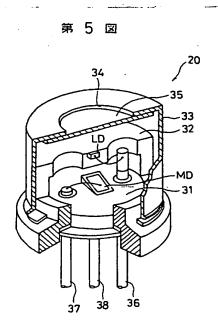


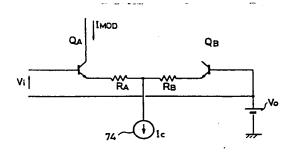
第 4 図

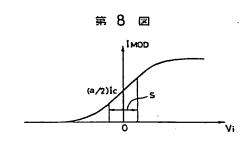


特開平3-169571 (23)

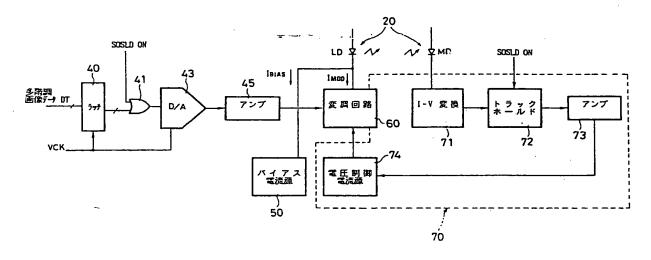
第 7 図



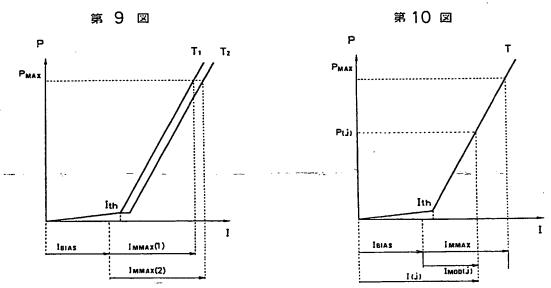


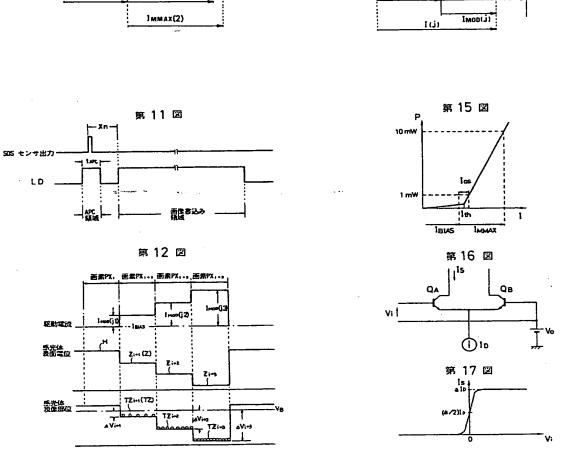


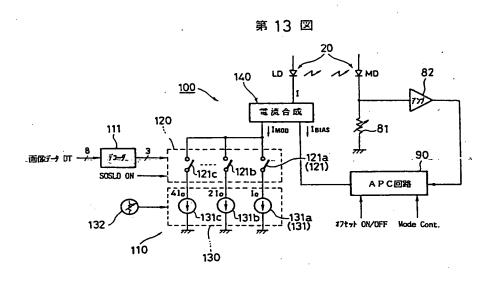
第 6 図

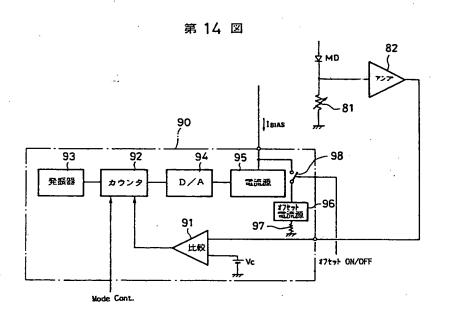


特開平3-169571 (24)



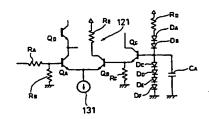




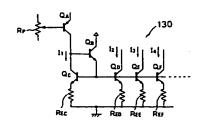


特開平3-169571 (26)

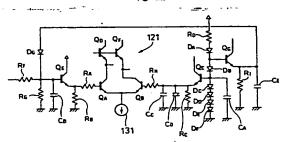
第 18 図



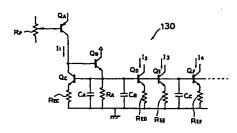
第 20 図



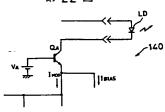
第 19 図



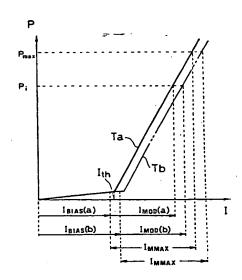
第 21 図

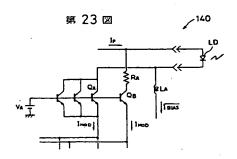


草 22 図



第 24 図





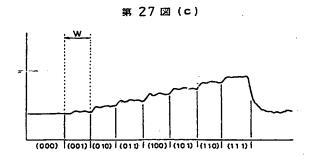
特開平3-169571 (27)

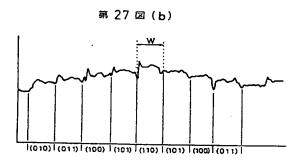
第 25 図

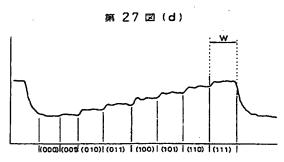
P
P7
P6
P5
P4
P3
P2
P1
Ith
IBMS
DT(1) IMMD(1)
DT(2) IMMD(2)
DT(3) IMMD(3)
DT(4) IMMD(4)
DT(5) IMMD(5)
DT(6) IMMD(5)
DT(7) IMMD(7)

第 26 図

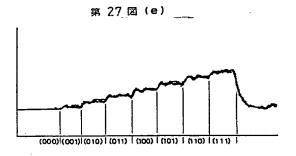
第 27 図 (a)

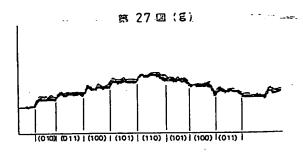


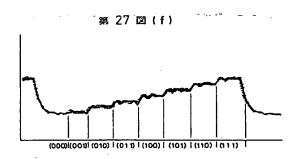


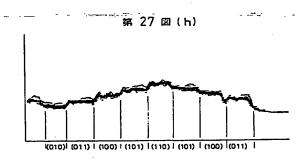


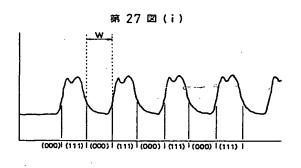
特別平3-169571 (28)

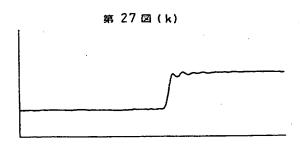


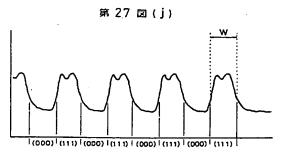


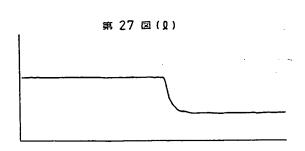


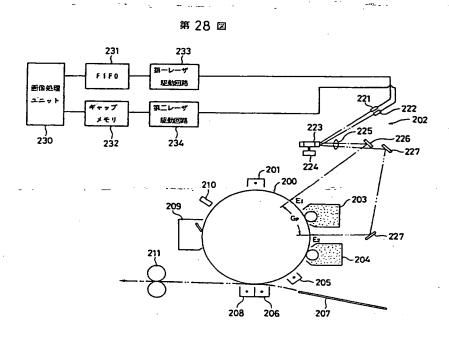


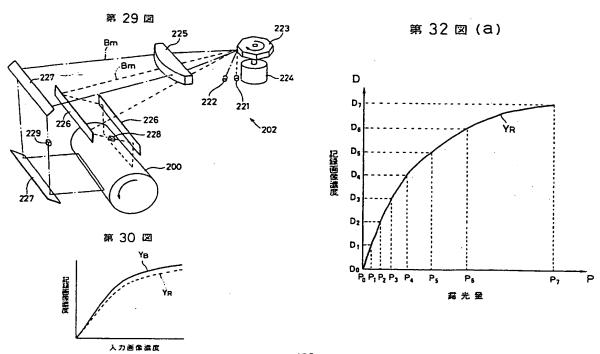


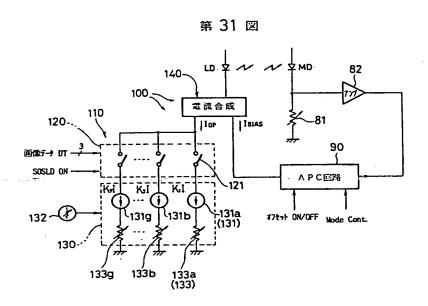




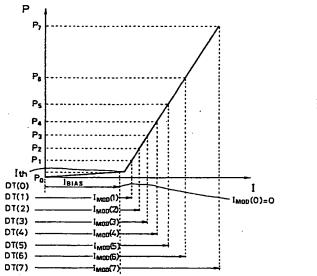


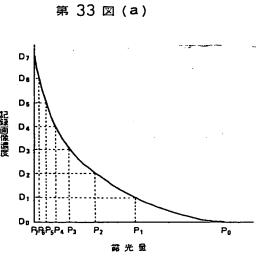




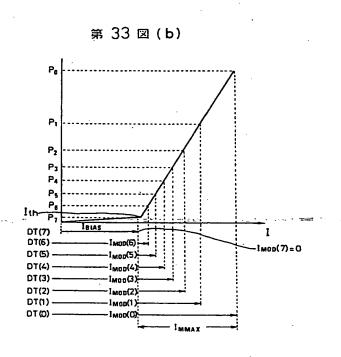


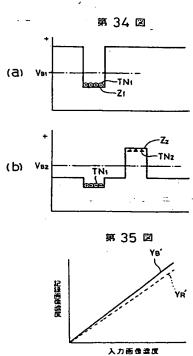
第32図(b)



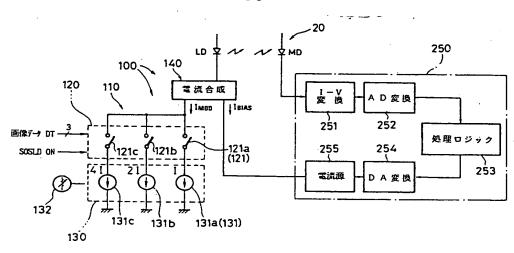


特開平3-169571 (31)

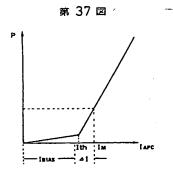


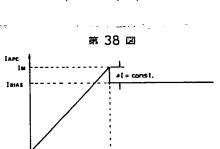


第 36 図

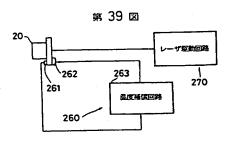


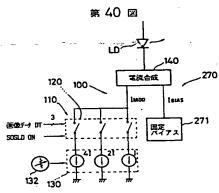
特開平3-169571 (32)

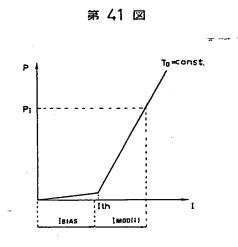


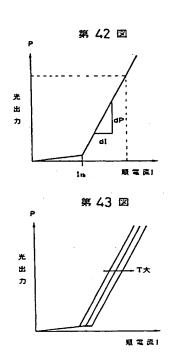


ホールド区間 一









This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
☐ BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
□ OTHER.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.